



Faglig kontakt under eksamen:
Syvert P. Nørsett 73 59 35 45

LØSNINGSFORSLAG TIL EKSAMEN I FAG SIF5045
NUMERISK LØSNING AV DIFFERENSIALLIGNINGER

Bokmål

Tirsdag 7. mai 2002

Tid: 0900-1400

Hjelpemidler: Lærebøker, notater, kalkulator

Sensuren faller i uke 23.

Oppgave 1

a) Ordensbetingelsene for en 3. ordens Runge-Kutta metoder er gitt ved:

$$\begin{aligned}\sum_i b_i &= 1 \\ \sum_{i,j} b_i a_{i,j} &= \frac{1}{2} \\ \sum_{i,j,k} b_i a_{i,j} a_{j,k} &= \frac{1}{6} \\ \sum_{i,j,k} b_i a_{i,j} a_{i,k} &= \frac{1}{3}\end{aligned}$$

En kan lett sjekke at koeffisientene i Butcher tabellen tilfredstiller disse betingelsene, så metoden er av orden 3.

b) Vi ser at om vi velger velger metoden:

$$\begin{array}{c|cc} 0 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 \\ \hline & 0 & 1 \end{array}$$

som tilsvarer øvre venstre 2×2 blokkmatrise av den oppgitte a matrisen. Den nye 2 nivå metoden er ikke noe annet enn eksplisitt midtpunkt. Vi vet at denne har orden 2, noe vi også kan kontrollere ved å sjekke at de to første ordensbetingelsene gitt over er oppfylt.

Det embeddede RK-paret blir da:

$$\begin{array}{c|ccc} 0 & 0 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ \frac{3}{4} & 0 & \frac{3}{4} & 0 \\ \hline & 0 & 1 & 0 \\ \hline & \frac{2}{9} & \frac{1}{3} & \frac{4}{9} \end{array}$$

c) Når vi ser på stabilitetsfunksjonen til en metode anvender vi metoden på testligningen:

$$y' = \lambda y, \quad y(0) = y_0,$$

der λ er en konstant. Den eksakte løsningen er $y = e^{\lambda t} y_0$. Den numeriske approsimasjonen etter et skritt er gitt som $y_1 = r(z)y_0$ der $z = h\lambda$ og h skrittlengden til metoden. $r(z)$ er stabilitetsfunksjonen til metoden. Den eksakte løsningen i samme punkt er $e^z y_0$. Siden metoden vår er eksplisitt så er $r(z)$ et polynom. Fordi metoden er av orden 3, er polynomet identisk med e^z opp til orden 4:

$$r(z) = 1 + z + \frac{1}{2}z^2 + \frac{1}{6}z^3.$$

Den andre måten vi kan finne stabilitetsfunksjonen på er å regne oss fram til den, med utgangspunkt i $r(z) = 1 + zb^T(I - zA)^{-1}\mathbf{1}$. Dette uttrykket er oppgitt i læreboka.

Vi finner først $I - zA$:

$$I - zA = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -\frac{z}{2} & 1 & 0 \\ 0 & -\frac{3}{4}z & 1 \end{bmatrix}$$

Vi løser så systemet $(I - zA)\xi = \mathbf{1}$, ved hjelp av for eksempel Cramers regel. Siden metoden vår er eksplisitt ser vi at $\det(I - zA) = 1$. Vi får dermed at:

$$\xi_1 = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & -\frac{3}{4}z & 1 \end{vmatrix} = 1$$

$$\xi_2 = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -\frac{z}{2} & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{vmatrix} = 1 + \frac{z}{2}$$

$$\xi_3 = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -\frac{z}{2} & 1 & 1 \\ 0 & -\frac{3}{4}z & 1 \end{vmatrix} = 1 + \frac{3}{4}z + \frac{3}{8}z^2$$

Dermed kan vi skrive opp stabilitetsfunksjonen direkte:

$$r(z) = 1 + zb^T \xi = 1 + z + \frac{1}{2}z^2 + \frac{1}{6}z^3.$$

d) Nivå verdiene blir:

$$k_1 = f(t_n, y_n)$$

$$k_2 = f\left(t_n + \frac{1}{2}h, y_n + \frac{1}{2}hk_1\right)$$

$$k_3 = f\left(t_n + \frac{3}{4}h, y_n + \frac{3}{4}hk_2\right)$$

De to løsningene blir:

$$y_{n+1}^2 = y_n + hk_2$$

$$y_{n+1}^3 = y_n + h\left(\frac{2}{9}k_1 + \frac{1}{3}k_2 + \frac{4}{9}k_3\right)$$

Ved å bruke uttrykket for ny skrittlengde fra notatet på hjemmesiden til faget får vi:

$$h_{\text{ny}} = 0.9 * h \sqrt{\frac{h * \text{tol}}{\kappa}},$$

der $\kappa = \|y_{n+1}^3 - y_{n+1}^2\|$ og tol er ønsket toleranse.

Oppgave 2 Vi skal se på numeriske løsninger av varmeledningsligningen:

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2},$$

på området $\Omega = [0, 1] \times [0, 1]$ for $t > 0$ med initialbetingelse $u(x, y, 0) = g(x, y)$. Vi krever at løsningen er null på randen av området Ω . Vi diskretiserer i rom med lik skrittlengde både i x- og y-retning. Dvs. $h = \Delta x = \Delta y$. Som vanlig velger vi å bruke 5-punkt stensilen for å estimere Laplace operatoren ∇^2 . Vi får da den semidiskretiserte ligningen

$$\dot{U} = \frac{1}{h^2}(\Delta_{0,x}^2 + \Delta_{0,y}^2)U.$$

Her er U en løsningsvektor som inneholder den diskrete løsningen i de indre nodepunktene av området Ω . Vi tar så et skritt videre og diskretiserer i tid med forlengs Euler

$$U^{n+1} = U^n + \frac{\Delta t}{h^2}(\Delta_{0,x}^2 + \Delta_{0,y}^2)U^n.$$

U^n er nå den diskrete løsningen i tidspunktet $t = t_n = n \cdot \Delta t$. La oss skrive $\mu = \frac{\Delta t}{h^2}$.

a) Avbruddsfeilen T_n for metoden er gitt ved:

$$\begin{aligned} T_n = & u(x, y, t + \Delta t) - u(x, y, t) + \\ & - \frac{\Delta t}{h^2}(u(x+h, y, t) - 2u(x, y, t) + u(x-h, y, t)) \\ & u(x, y+h, t) - 2u(x, y, t) + u(x, y-h, t)) \end{aligned}$$

Vi Taylor utvikler uttrykkene på de tre linjene om (x, y, t) :

$$\begin{aligned} u(x, y, t + \Delta t) - u(x, y, t) &= \Delta t u_t(x, y, t) + \frac{1}{2}(\Delta t)^2 u_{tt}(x, y, t) + \mathcal{O}((\Delta t)^3) \\ u(x+h, y, t) - 2u(x, y, t) + u(x-h, y, t) &= h^2 u_{xx}(x, y, t) + \frac{1}{12}h^4 u_{xxxx}(x, y, t) + \mathcal{O}(h^6) \\ u(x, y+h, t) - 2u(x, y, t) + u(x, y-h, t) &= h^2 u_{yy}(x, y, t) + \frac{1}{12}h^4 u_{yyyy}(x, y, t) + \mathcal{O}(h^6) \end{aligned}$$

Setter vi dette inn i uttrykket for avbruddsfeilen får vi, (der alle verdier skal evalueres i punktet (x,y,t)):

$$\begin{aligned} T_n &= \Delta t(u_t - u_{xx} - u_{yy}) + \\ &+ \frac{1}{2}(\Delta t)^2 u_{tt} + \mathcal{O}((\Delta t)^3) + \\ &- \frac{\Delta t}{h^2} \left(\frac{1}{12} h^4 u_{xxxx} + \frac{1}{12} h^4 u_{yyyy} + \mathcal{O}(h^6) \right) = \\ &= \frac{1}{2}(\Delta t)^2 u_{tt} - \frac{1}{12} \Delta t h^2 (u_{xxxx} + u_{yyyy}) + \mathcal{O}(h^6). \end{aligned}$$

Her har vi brukt at $\mu = \Delta t/h^2$ er konstant, som gir at $T_n = \mathcal{O}(h^4)$.

b) Når vi diskretiserer i rom og tid får vi uttrykket:

$$U^{n+1} = U^n + \mu A U^n = (I + \mu A) U^n,$$

der A er matrisen for 5-punkt stensilen. Egenverdiene til denne matrisen er gitt i læreboka på side 117:

$$\lambda_{\alpha,\beta} = -4 \left[\sin^2 \left(\frac{\alpha\pi}{2(m+1)} \right) + \sin^2 \left(\frac{\beta\pi}{2(m+1)} \right) \right], \quad \alpha, \beta = 1, \dots, m$$

Antal indre nodepunkter i hver retning i området er nå m .

La $B = (I + \mu A)$. Av teorem 13.4 (*Lax ekvivalenstorem*) følger det at vi har konvergens dersom ordenen er større enn én og metoden er stabil. Vi vet fra forrige deloppgave at metoden har orden høyere en 1, så det gjenstår å vise stabilitet. Siden A matrisen er symmetrisk blir også B matrisen symmetrisk. For en symmetrisk matrise gjelder $\|B\| = \rho(B)$. For å oppnå stabilitet må vi kreve at $\rho(B) = \|B\| \leq 1$. Dvs. alle egenverdier til B matrisen må være mindre enn 1.

$$\begin{aligned} |\rho B| &\leq 1 \\ |1 + \mu\rho(A)| &\leq 1 \\ \left| 1 - 4\mu \left[\sin^2 \left(\frac{\alpha\pi}{2(m+1)} \right) + \sin^2 \left(\frac{\beta\pi}{2(m+1)} \right) \right] \right| &\leq 1 \end{aligned}$$

Vi ser at $0 < \mu \leq 1/4$ er lovlige verdier.

Oppgave 3 Vi har fått oppgitt følgende Butcher tabellen til en kollokasjonsmetode

0	$a_{1,1}$	$a_{1,2}$	$a_{1,3}$
$\frac{1}{2}$	$\frac{5}{24}$	$\frac{1}{3}$	$a_{2,3}$
1	$\frac{1}{6}$	$\frac{2}{3}$	$\frac{1}{6}$
	$\frac{1}{6}$	$\frac{2}{3}$	$\frac{1}{6}$

- a) Det unike kollokasjonspolynom er gitt av sine nullpunkter. Disse er de samme som c verdiene i Butcher tabellen. Dermed er kollokasjonspolynom gitt ved

$$N(t) = \prod_i (t - c_i) = t(t - \frac{1}{2})(t - 1) = t^3 - \frac{3}{2}t^2 + \frac{1}{2}t.$$

Når vi skal bestemme de a -verdiene som ikke er oppgitt i tabellen, slår vi bare opp uttrykket for dem gitt i læreboken. Koeffisientene i A matrisen for en kollokasjonsmetode er gitt ved

$$a_{ij} = \int_0^{c_i} \frac{q_j(\tau)}{q_j(c_j)} d\tau, \quad i, j = 1, \dots, \nu,$$

hvor $q(t) = \prod_i^\nu (t - c_i)$ og $q_j(t) = q(t)/(t - c_j)$. I vårt tilfelle er antall nivåer $\nu = 3$. Vi ser umiddelbart at å bestemme første rad i A matrisen er veldig enkelt da

$$a_{1j} = \int_0^{c_1} \frac{q_j(\tau)}{q_j(c_j)} d\tau = \int_0^0 \frac{q_j(\tau)}{q_j(c_j)} d\tau = 0, \quad j = 1, \dots, 3.$$

$a_{2,3}$ er bestemt ved

$$a_{2,3} = \int_0^{c_2} \frac{q_3(\tau)}{q_3(c_3)} d\tau,$$

når $c_2 = 1/2$, $q_3(t) = (t - c_1)(t - c_2) = t^2 - t/2$ og $q_3(c_3) = 1/2$. Innsatt gir dette:

$$a_{2,3} = \int_0^{\frac{1}{2}} 2(\tau^2 - \frac{1}{2}\tau) d\tau = 2 \left[\frac{1}{3}\tau^3 - \frac{1}{4}\tau^2 \right]_0^{\frac{1}{2}} = -\frac{1}{24}.$$

En mer elegant måte å finne $a_{2,3}$ er å bruke at $c_2 = \sum_j a_{2j}$ og få $a_{2,3} = 1/2 - 5/24 - 1/3 = -1/24$.

Dermed kan vi skrive den fullstendige Butcher tabellen.

$$\begin{array}{c|ccc} 0 & 0 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & \frac{5}{24} & \frac{1}{3} & -\frac{1}{24} \\ 1 & \frac{1}{6} & \frac{2}{3} & \frac{1}{6} \\ \hline & \frac{1}{6} & \frac{2}{3} & \frac{1}{6} \end{array}$$

b) Vi bruker notatet for kollokasjonsmetoder for å finne stabilitetsfunksjonen til metoden:

$$\begin{aligned} r(z) &= \frac{\sum_{i=0}^3 N^{(3-i)}(1)}{\sum_{i=0}^3 N^{(3-i)}(0)} = \\ &= \frac{N^{(3)}(1) + zN^{(2)}(1) + z^2N'(1) + z^3N(1)}{N^{(3)}(0) + zN^{(2)}(0) + z^2N'(0) + z^3N(0)}. \end{aligned}$$

De derivert av $N(t)$ finner vi lett:

$$\begin{aligned} N(t) &= t^3 - \frac{3}{2}t^2 + \frac{1}{2}t & N'(t) &= 3t^2 - 3t + \frac{1}{2} \\ N''(t) &= 6t - 3 & N^{(3)}(t) &= 6 \end{aligned}$$

Vi setter inn uttrykkene for de derivert og får stabilitetsfunksjonen:

$$r(z) = \frac{6 + 3z + \frac{1}{2}z^2 + 0 \cdot z^3}{6 - 3z + \frac{1}{2}z^2 + 0 \cdot z^3} = \frac{\frac{1}{12}z^2 + \frac{1}{2}z + 1}{\frac{1}{12}z^2 - \frac{1}{2}z + 1}.$$

c) Er metoden A-stabil? Vi ser på

$$|r(iy)| = \left| \frac{(1 - y^2/12) + iy/2}{(1 - y^2/12) - iy/2} \right| = 1.$$

Polene til den rasjonale funksjonen $r(z)$ er gitt ved nullpunktene til nevneren

$$\frac{1}{12}z^2 - \frac{1}{2}z + 1 = 0$$

Dvs.

$$z = \frac{6 \pm \sqrt{36 - 4 \cdot 1 \cdot 12}}{2} = \frac{6 \pm \sqrt{36 - 48}}{2} = 3 \pm i\sqrt{3}.$$

Siden begge polene ligger i det høgre halvplanet og $|r(iy)| = 1$ følger det av lemma 4. 3 i læreboka at $|r(z)| \leq 1, \forall z \in \mathbb{C}^-$ og dermed er metoden A-stabil. Eventuelt kan en merke seg at stabilitetsfunksjonen vi har fått står oppført på side 62 i læreboka.