

TMA4130

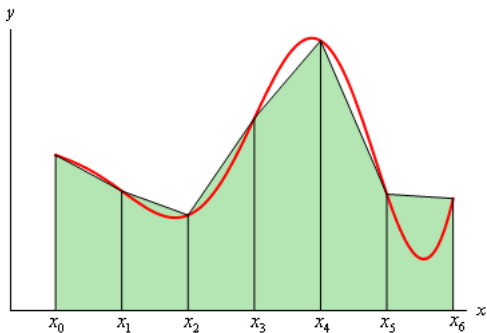
Numerisk integrasjon og Gauss-eliminasjon.

Eduard Ortega

Department of Mathematical sciences, NTNU

uke 43

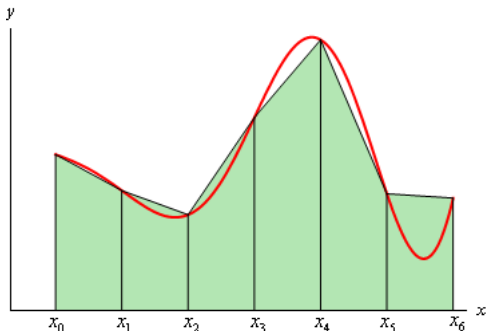
Trapesmetoden metode



Trapesmetoden går ut til å tilnærme integralet

$$\int_a^b f(x) dx$$

Trapesmetoden metode



Trapesmetoden går ut til å tilnærme integralet

$$\int_a^b f(x), dx$$

med n trapeser

Trapesmetoden metode

La

$$h = \frac{b-a}{n}$$

og

$$x_0 = a$$

$$x_1 = a + h$$

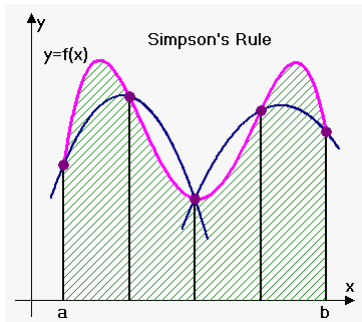
$$x_i = a + i \cdot h$$

$$x_n = b$$

Den tilnærmede verdien til integralet er

$$\int_a^b f(x) dx \approx T_n := \frac{h}{2} (f(x_0) + 2f(x_1) + \cdots + 2f(x_{n-1}) + f(x_n))$$

Simpsons metode



Simpsons metode går ut til å tilnærme $f(x)$ med $\frac{n}{2}$ parabler for å tilnærme integralet

$$\int_a^b f(x) dx .$$

Simpsons metode

La

$$h = \frac{b-a}{n}$$

med n et par tall, og

$$x_0 = a$$

$$x_1 = a + h$$

$$x_i = a + i \cdot h$$

$$x_n = b$$

Den tilnærmede verdien til integralet er

$$S_n := \frac{h}{3} (f(x_0) + 4f(x_1) + 2f(x_2) \cdots + 2f(x_{n-2}) + 4f(x_{n-1}) + f(x_n))$$

Feilestimater

$$\int_a^b f(x), dx .$$

Trapesmetoden:

$$\left| \int_a^b f(x) dx - T_n \right| \leq \frac{(b-a)^3}{12n^2} \cdot M_2$$

der $M_2 = \max_{a \leq x \leq b} |f''(x)|$

Simpsons metode: (n partall)

$$\left| \int_a^b f(x) dx - S_n \right| \leq \frac{(b-a)^5}{180n^4} \cdot M_4$$

der $M_4 = \max_{a \leq x \leq b} |f^{(4)}(x)|$



Lineær systemer

Lineær system med n ligninger og n variable:

$$L : \begin{cases} a_{1,1}x_1 + a_{1,2}x_2 + \cdots + a_{1,n}x_n = b_1 & \Leftrightarrow L_1 \\ a_{2,1}x_1 + a_{2,2}x_2 + \cdots + a_{2,n}x_n = b_2 & \Leftrightarrow L_2 \\ \dots & \\ a_{n,1}x_1 + a_{n,2}x_2 + \cdots + a_{n,n}x_n = b_n & \Leftrightarrow L_n \end{cases}$$

Da definerer matriser

$$A = \begin{pmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \cdots & a_{1,n} \\ a_{2,1} & a_{2,2} & \cdots & a_{2,n} \\ \vdots & & & \vdots \\ a_{n,1} & a_{n,2} & \cdots & a_{n,n} \end{pmatrix} \quad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} \quad \mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

Da lineær systemet L kan skrives på en vektoriel formen

$$\mathbf{A} \cdot \mathbf{x} = \mathbf{b}.$$

Vi definerer den utvidede matrisen

$$\hat{\mathbf{A}} = \left(\begin{array}{cccc|c} a_{1,1} & a_{1,2} & \cdots & a_{1,n} & b_1 \\ a_{2,1} & a_{2,2} & \cdots & a_{2,n} & b_2 \\ \vdots & & & \vdots & \\ a_{n,1} & a_{n,2} & \cdots & a_{n,n} & b_n \end{array} \right)$$

$\hat{\mathbf{A}}$ er triangulær hvis er på formen

$$\hat{\mathbf{A}} = \left(\begin{array}{cccc|c} a_{1,1} & a_{1,2} & a_{1,3} & \cdots & a_{1,n} & b_1 \\ 0 & a_{2,2} & a_{2,3} & \cdots & a_{2,n} & b_2 \\ 0 & 0 & a_{3,3} & \cdots & a_{3,n} & b_3 \\ \vdots & & & & \vdots & \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & a_{n,n} & b_n \end{array} \right)$$

Dersom \hat{A} er triangulær da

$$x_n = \frac{b_n}{a_n}$$

$$x_{n-1} = \frac{b_{n-1} - a_{n-1,n}x_n}{a_{n-1,n-1}}$$

$$x_{n-2} = \frac{b_{n-2} - a_{n-2,n}x_n - a_{n-2,n-1}x_{n-1}}{a_{n-2,n-2}}$$

\vdots

$$x_1 = \frac{b_1 - a_{1,n}x_n - a_{1,n-1}x_{n-1} \cdots - a_{1,2}x_2}{a_{1,1}}$$

