



Kunnskap for en bedre verden

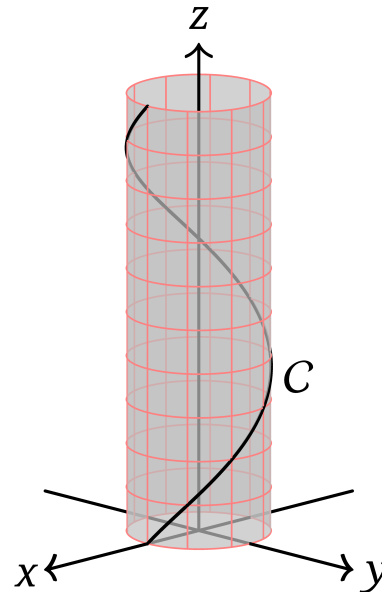
TMA4105 Matematikk 2 – våren 2024

Oversiktsforelesning 2

Nøkkelbegreper uke 3

- Vektorvaluerte funksjoner av én variabel
 - Deriverbarhet
 - Derivasjonsregler: produktregler og kjerneregelen
- Kurver gitt ved vektorvaluert funksjon
 - Glatte kurver
 - Enhetstangentvektor og enhetsnormalvektor
 - Buelengde
 - Krumning

Vektorvaluerte funksjoner



$$\mathbf{r}(t) = (\cos(t), \sin(t), t), \quad t \in [0, 2\pi]$$

<https://s.ntnu.no/kurve>

Teorem 12.1: Regneregler for derivasjon

La \mathbf{u} og \mathbf{v} være to deriverbare vektorvaluerte funksjoner, og la λ være en deriverbar skalarfunksjon. Da gjelder:

$$(a) \quad \frac{d}{dt}(\mathbf{u}(t) + \mathbf{v}(t)) = \mathbf{u}'(t) + \mathbf{v}'(t)$$

$$(b) \quad \frac{d}{dt}(\lambda(t)\mathbf{u}(t)) = \lambda'(t)\mathbf{u}(t) + \lambda(t)\mathbf{u}'(t)$$

$$(c) \quad \frac{d}{dt}(\mathbf{u}(t) \cdot \mathbf{v}(t)) = \mathbf{u}'(t) \cdot \mathbf{v}(t) + \mathbf{u}(t) \cdot \mathbf{v}'(t)$$

$$(d) \quad \frac{d}{dt}(\mathbf{u}(t) \times \mathbf{v}(t)) = \mathbf{u}'(t) \times \mathbf{v}(t) + \mathbf{u}(t) \times \mathbf{v}'(t) \text{ (gjelder bare for } \mathbf{u}(t), \mathbf{v}(t) \in \mathbb{R}^3)$$

$$(e) \quad \frac{d}{dt}\mathbf{u}(\lambda(t)) = \lambda'(t)\mathbf{u}'(\lambda(t))$$

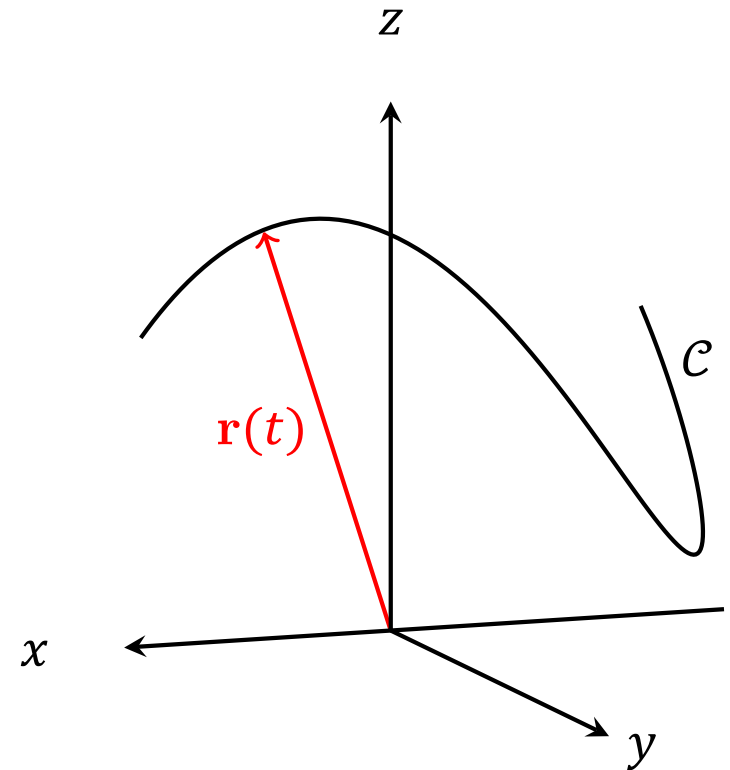
$$(f) \quad \text{for alle punkter der } \mathbf{u}(t) \neq \mathbf{0}, \text{ s\aa er } \frac{d}{dt}|\mathbf{u}(t)| = \frac{\mathbf{u}(t) \cdot \mathbf{u}'(t)}{|\mathbf{u}(t)|}.$$

Buelengde

La kurven C være gitt ved parametriseringen $\mathbf{r}(t)$, der $t \in [a, b]$.

Buelengden er så gitt ved

$$s = \int_a^b |\mathbf{r}'(t)| dt.$$



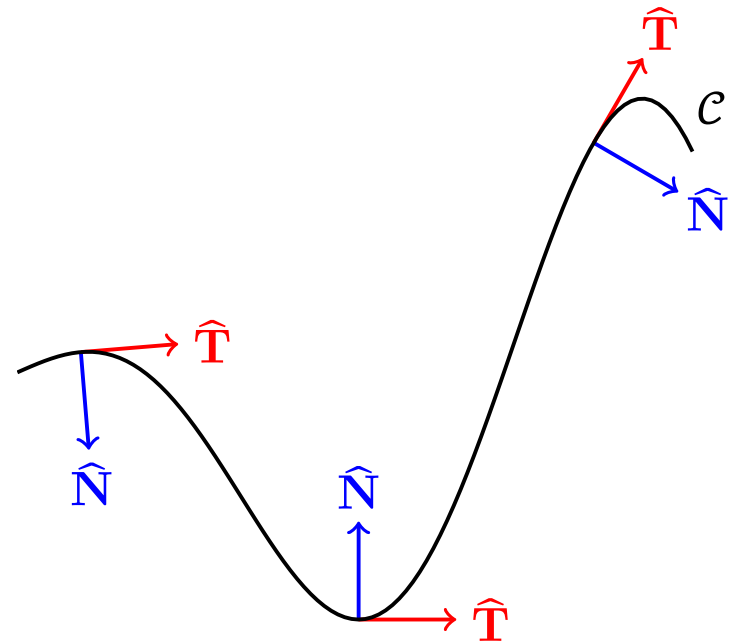
Krumning og enhetsnormal

Gitt en glatt parametrisering $\mathbf{r}(t)$ av en kurve C ,
så er krumningen gitt ved

$$\kappa = \left| \frac{d\hat{\mathbf{T}}}{ds} \right| = \frac{1}{|\mathbf{v}(t)|} \left| \frac{d\hat{\mathbf{T}}}{dt} \right|.$$

Dersom $\kappa \neq 0$, så er enhetsnormalen gitt ved

$$\hat{\mathbf{N}} = \frac{1}{\kappa(s)} \frac{d\hat{\mathbf{T}}}{ds} = \frac{d\hat{\mathbf{T}}/dt}{|d\hat{\mathbf{T}}/dt|}.$$



Dekomponering av akselerasjon

Akselerasjonen \mathbf{a} kan uttrykkes som

$$\mathbf{a} = a_T \hat{\mathbf{T}} + a_N \hat{\mathbf{N}}$$

der

$$a_T = \frac{d^2 s}{dt^2} = \frac{d}{dt} |\mathbf{v}(t)| \quad (\text{tangentkomponenten})$$

$$a_N = \kappa \left(\frac{ds}{dt} \right)^2 = \kappa |\mathbf{v}(t)|^2 \quad (\text{normalkomponenten}).$$

Krumning for kurver i \mathbb{R}^3

Gitt en glatt parametrisering $\mathbf{r}(t)$ av en kurve C i \mathbb{R}^3 , så er krumningen gitt ved

$$\kappa(t) = \frac{|(\mathbf{v} \times \mathbf{a})(t)|}{|\mathbf{v}(t)|^3}$$

der

$$\begin{aligned} \mathbf{v}(t) &= \mathbf{r}'(t) && \text{(hastigheten)} \\ \mathbf{a}(t) &= \mathbf{v}'(t) = \mathbf{r}''(t) && \text{(akselerasjonen).} \end{aligned}$$

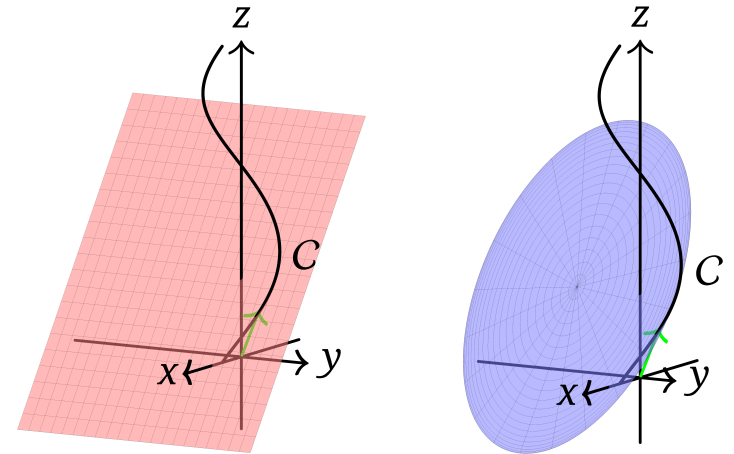
Smygplan

Gitt en glatt parametrisering $\mathbf{r}(t)$ av en kurve C i \mathbb{R}^3 , så er **smygplanet** til C i punktet $\mathbf{r}(t)$ planet som er

- spent ut av $\hat{\mathbf{T}}$ og $\hat{\mathbf{N}}$,
- går gjennom $\mathbf{r}(t)$, og som
- står normalt på $\hat{\mathbf{B}} = \hat{\mathbf{T}} \times \hat{\mathbf{N}}$.

Smygsirkelen i $\mathbf{r}(t)$ er sirkelen som

- skjærer kurven i dette punktet, og som
- har samme $\hat{\mathbf{T}}$, $\hat{\mathbf{N}}$ og κ .



<https://s.ntnu.no/smygplan>