

ANVENDELSE: MARKOV-KJEDER

Anta at vi observerer et system som kan "bevege seg" mellom visse "tilstander." Dersom sannsynligheten for at systemet harner i en gitt tilstand kan **forutsies basert kun på den forrige tilstanden**, så kaller vi prosessen en **Markov-kjede**.

EKS

I Syracuse, New York, har AVIS tre kontorer/garasjer. Kunden trenger ikke å returnere sin **leiebil** til den samme garasjen som hun hentet den fra.

		BIL HENTES FRA		
		1	2	3
BIL RETURNERES TIL	1	80%	30%	20%
BIL RETURNERES TIL	2	10%	20%	60%
BIL RETURNERES TIL	3	10%	50%	20%

DEF

I en Markov-prosess med k mulige tilstander $1, 2, \dots, k$ lar vi

$P_{ij} :=$ sannsynligheten for at systemet harner i tilstand i rett etter at det har vært i tilstand j .

Matrisa

$$P = [P_{ij}]$$

er **overgangsmatrisa** for Markov-kjeden.

EKS

Overgangsmatrisa for bilutleiefirmaet i Syracuse er

$$P = \begin{pmatrix} 0,8 & 0,3 & 0,2 \\ 0,1 & 0,2 & 0,6 \\ 0,1 & 0,5 & 0,2 \end{pmatrix}.$$

Exs

En tilstandsvektor for en observasjon av en Markov-prosese med k mulige tilstander $1, 2, \dots, k$ er en kolonnevektor

$$\bar{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_k \end{pmatrix}$$

hvor x_i er sannsynligheten for at systemet befinner seg i tilstand i på dette tidspunktet.

MERK

- I matrisa P må summen av elementene i en kolonne være lik 1. En slik matrise kalles stokastisk.
- I en tilstandsvektor \bar{x} må summen av elementene være lik 1. En slik vektor kalles en sannsynlighetsvektor.

POENGET

Hvis vi kjenner en tilstandsvektor $\bar{x}^{(0)}$ for en Markovkjede ved et "utgangstidspunkt", så kan vi finne tilstandsvektorene

$$\bar{x}^{(1)}, \bar{x}^{(2)}, \bar{x}^{(3)}, \dots, \bar{x}^{(t)}, \dots$$

for de påfølgende tidspunktene som

$$\bar{x}^{(t)} = P^t \bar{x}^{(0)}$$

↑ matrisa P opphevet t .

DEF

En følge $A_1, A_2, A_3, \dots, A_n, \dots$ av $r \times s$ -matriser **konvergerer** mot $r \times s$ -matrisa A dersom

$$\lim_{n \rightarrow \infty} (A_n)_{i,j} = A_{i,j} \quad ; \text{ hver posisjon } (i,j).$$

I dette tilfellet skrives vi **$\lim_{n \rightarrow \infty} A_n = A$** .

MERK

$$\text{La } \lim_{n \rightarrow \infty} A_n = A.$$

• Hvis T er ei $t \times r$ -matrise, så er $\lim_{n \rightarrow \infty} (TA_n) = TA$.

• Hvis S er ei $s \times t$ -matrise, så er $\lim_{n \rightarrow \infty} (A_n S) = AS$.

EKS

• La $P = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$. Følgen $P, P^2, P^3, \dots, P^k, \dots$

konvergerer ikke, fordi:

$$P = P^3 = P^5 = \dots = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{og} \quad P^2 = P^4 = P^6 = \dots = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

DEF

En overgangsmatrise P er regulær hvis det finnes et heltall n som er slik at $[P^n]_{ij} > 0$ i hver posisjon (i, j) .

ØKS

• $P = \begin{pmatrix} 0,5 & 1 \\ 0,5 & 0 \end{pmatrix}$ er regulær, siden $P^2 = \begin{pmatrix} 0,75 & 0,5 \\ 0,25 & 0,5 \end{pmatrix}$.

• $P = \begin{pmatrix} 1 & 0,25 & 0 \\ 0 & 0,5 & 1 \\ 0 & 0,25 & 0 \end{pmatrix}$ er ikke regulær (enig?).

TEOREM (!)

Hvis P er en regulær overgangsmatrise, så er

$$\lim_{n \rightarrow \infty} P^n = \begin{pmatrix} q_1 & q_1 & \dots & q_1 \\ q_2 & q_2 & \dots & q_2 \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ q_k & q_k & \dots & q_k \end{pmatrix} = Q.$$

↑ ↑ ↑
Sannsynlighetsvektor!



KOROLLAR

Hvis P er ei regulær overgangsmatrise og \bar{x} er en sannsynlighetsvektor, så er

$$\lim_{n \rightarrow \infty} P^n \bar{x} = \bar{q} = \begin{pmatrix} q_1 \\ q_2 \\ \vdots \\ q_k \end{pmatrix} \quad \text{for en fiksert sannsynlighetsvektor } \bar{q}.$$

BEVIS

Med vår notasjon blir

$$Q \bar{x} = \begin{pmatrix} q_1 & q_1 & \dots & q_1 \\ q_2 & q_2 & \dots & q_2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ q_k & q_k & \dots & q_k \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} q_1 x_1 + q_1 x_2 + \dots + q_1 x_k \\ q_2 x_1 + q_2 x_2 + \dots + q_2 x_k \\ \vdots \\ q_k x_1 + q_k x_2 + \dots + q_k x_k \end{pmatrix}$$

$$= \underbrace{(x_1 + x_2 + \dots + x_k)}_{=1} \bar{q} = \bar{q}. \quad \square$$

ALTSÅ

I en regulær Markov-kjede vil prosessen nærme seg en fiksert tilstandsvektor \bar{q} . Denne kalles **likevektsvektoren** eller den **stasjonære tilstandsvektoren** for Markov-kjeden.

TEOREM

Likevektsvektoren \bar{q} for ei regulær overgangsmatrise P er den entydige sannsynlighetsvektoren som oppfyller

$$P\bar{q} = \bar{q}.$$

BÆVIS

Vi har

$$Q = \lim_{n \rightarrow \infty} P^n = \lim_{n \rightarrow \infty} P^{n+1} = P \lim_{n \rightarrow \infty} P^n = PQ.$$

Spesielt betyr dette at $P\bar{q} = \bar{q}$, siden hver kolonne i Q er lik \bar{q} .

Hvis \bar{r} er en sannsynlighetsvektor med $P\bar{r} = \bar{r}$, så blir $P^n \bar{r} = \bar{r}$ for hver $n \geq 0$, og dermed

$$\bar{r} = \lim_{n \rightarrow \infty} P^n \bar{r} = \bar{q}. \quad \square$$

MED ANDRE ORD

For hver sannsynlighetsvektor \bar{x} , er $\bar{q} = \lim_{n \rightarrow \infty} P^n \bar{x}$ en egenvektor for P tilhørende egenverdien 1. □

EKS

Husk bilutleiefirmaet med $P = \begin{pmatrix} 0,8 & 0,3 & 0,2 \\ 0,1 & 0,2 & 0,6 \\ 0,1 & 0,5 & 0,2 \end{pmatrix}$.

For å finne \bar{q} løser vi $P\bar{q} = \bar{q}$, altså

$$(I - P)\bar{q} = \bar{0}.$$

Dette systemet har generell løsning $\bar{q} = s \begin{pmatrix} 34/13 \\ 14/13 \\ 1 \end{pmatrix}$, $s \in \mathbb{R}$.

For å få en sannsynlighetsvektor må vi la

$$s = \frac{1}{34/13 + 14/13 + 1} = \frac{13}{61},$$

som gir

$$\bar{q} = \begin{pmatrix} 34/61 \\ 14/61 \\ 13/61 \end{pmatrix}$$

Tolkning: Hvis firmaet eier 1000 biler, så bør det være minst

- 558 parkeringsplasser i garasje 1,
- 230 parkeringsplasser i garasje 2, og
- 214 parkeringsplasser i garasje 3.

MERK

I praksis kan det ofte være mest effektivt å regne ut P^n for en stor n dersom man er ute etter \bar{q} .