

Basis

DEF: La V være et vektorrom, og la $\{u_1, u_2, \dots, u_t\} \subseteq V$. Vektorne $\{u_1, u_2, \dots, u_t\}$ kalles en basis for V hvis

- (i) $\{u_1, u_2, \dots, u_t\}$ er lineært uavhengig,
- og
- (ii) $\text{LinSpan}\{u_1, u_2, \dots, u_t\} = V$.

Spesialtilfelle: Hvis $V = \{\mathbb{D}\}$, da må en basis være lik \emptyset og pr. def sier vi at $\text{LinSpan}\{\emptyset\} = \{\mathbb{D}\}$.

Eksempel. $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 3 & 5 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$

$$R(A) = \text{LinSpan}\{(1, 0, 1), (2, 3, 5), (0, 1, 1)\}$$

Har setten $\stackrel{?}{=} \text{LinSpan}\{(1, 0, 1), (0, 1, 1)\}$
 " $\overset{\text{def}}{=}$ $\underset{u_1}{(1, 0, 1)}$, $\underset{u_2}{(0, 1, 1)}$ "

Ser

- $\{u_1, u_2\}$ utspenner $R(A)$.
- $a_1(1, 0, 1) + a_2(0, 1, 1) = (0, 0, 0) = \mathbb{D}$

$$(a_1, a_2, a_1 + a_2) \xrightarrow{\parallel} a_1 = a_2 = 0.$$

$\{u_1, u_2\}$ lin. uavh.
 \Rightarrow basis for $R(A)$.

Spørsmål: Kan vi ha en basis for $R(A)$ som består av 3 vektorer v_1, v_2, v_3 ?

Paatør: $\{v_1, v_2, v_3\}$ kan ikke være lin. uavh.

Basis: Vil vise at $x_1 v_1 + x_2 v_2 + x_3 v_3 = 0$
for x_1, x_2, x_3 ikke alle null.

Har $v_1 = a_{11} u_1 + a_{12} u_2$

$$v_2 = a_{21} u_1 + a_{22} u_2$$

$$v_3 = a_{31} u_1 + a_{32} u_2$$

Da

$$x_1 v_1 + x_2 v_2 + x_3 v_3 = 0$$

$$\Rightarrow x_1(a_{11}u_1 + a_{12}u_2) + x_2(a_{21}u_1 + a_{22}u_2) + x_3(a_{31}u_1 + a_{32}u_2) = 0$$

$$\Rightarrow (a_{11}x_1 + a_{21}x_2 + a_{31}x_3)u_1 + (a_{12}x_1 + a_{22}x_2 + a_{32}x_3)u_2 = 0$$

$$\{u_1, u_2\} \text{ lin. uavh. } \Rightarrow a_{11}x_1 + a_{21}x_2 + a_{31}x_3 = 0$$

$$a_{12}x_1 + a_{22}x_2 + a_{32}x_3 = 0$$

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} a_{11} & a_{21} & a_{31} \\ a_{12} & a_{22} & a_{32} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

ukjente \geq # likninger \Rightarrow ^{Kortslag} \Rightarrow ∞ mange løsninger

\Rightarrow Spesielt, en løsning forskjellig fra $(0, 0, 0)$!

$\Rightarrow \{v_1, v_2, v_3\}$ lin. avh.

Generaliserer dette argumentet og vi får:

Teorem 4.4

Ha V være et vektorrom som har en endelig basis. Da har alle basiſer for V det samme antall elementer.

DEF: Dimensionen til et vektorrom V er antall vektorer i en basis for V .
Vi skriver: $\dim V$.

Lemma 4.5

La u_1, u_2, \dots, u_t være vektorer i et vektorrom V slik at

$$V = \text{Lin Span} \{u_1, u_2, \dots, u_t\}.$$

Da er $\{u_1, u_2, \dots, u_t\}$ en basis for V , spesielt er $\dim V \leq t$.

Basis: Husk at hvis alle $u_i = 0$, da vil $V = \{0\}$. Da er \emptyset en basis, og \emptyset er en delmengde av $\{u_1, u_2, \dots, u_t\}$.

Kan dermed anta at minst en $u_{i_0} \neq 0$ for en i_0 . Da er $\{u_{i_0}\}$ lin. uavhengig.

Husk: $c u_{i_0} = 0 \Rightarrow c = 0$ eller $u_{i_0} = 0$.

Ha $\{u_{i_1}, u_{i_2}, \dots, u_{i_s}\}$ være lin. uavh. med s maksimal. Ved renummerering anta at $i_1 = 1, i_2 = 2, \dots, i_s = s$.

Østeid: $V = \text{Lin Span} \{u_1, u_2, \dots, u_s\}$.

Klart at $\text{LinSpan}\{u_1, u_2, \dots, u_s\} \subseteq V$, siden
 $u_i \in V$ for $i=1, 2, \dots, s$ og V er et vektorrum.

For å vise

$$V \subseteq \text{LinSpan}\{u_1, u_2, \dots, u_s\} = W$$

er det nok å vise at

$$u_j \in W$$

for $j=s+1, s+2, \dots, t$. Pr. antakelse vet vi at
 $\{u_1, u_2, \dots, u_s, u_j\}$

er lin. avhengig for hver $j=s+1, s+2, \dots, t$,
dvs. $\exists a_1, a_2, \dots, a_{s+1}$ ikke alle a_i null slik at
 $a_1 u_1 + a_2 u_2 + \dots + a_s u_s + a_{s+1} u_j = 0$

Hvis $a_{s+1} = 0$, så er $\{u_1, u_2, \dots, u_s\}$ lin. avh.
(likke alle a_1, a_2, \dots, a_s lik null). Det er en
selvmotsigelse. Derned er $a_{s+1} \neq 0$, og vi får

$$a_{s+1} u_j = -a_1 u_1 - a_2 u_2 - \dots - a_s u_s$$

$$\Rightarrow u_j = -\frac{a_1}{a_{s+1}} u_1 - \frac{a_2}{a_{s+1}} u_2 - \dots - \frac{a_s}{a_{s+1}} u_s$$

$$\in \text{LinSpan}\{u_1, u_2, \dots, u_s\} = W.$$

$$\Rightarrow V \subseteq W$$

$$\Rightarrow V = \text{LinSpan}\{u_1, u_2, \dots, u_s\}$$

og $\{u_1, u_2, \dots, u_s\}$ er en basis for V \square