

KOMMENTARER/LF 4ØVING

2.5

Det store temaet her er kjerneregelen som ser ut slike vi er vant til fra MA1101, men der produktet generelt blir et matriseprodukt

$$\underline{D}(f \circ g)_{\underline{x}_0} = \underline{D}f(\underline{y}_0)g'(\underline{x}_0) \quad (1)$$

Spesialtilfellet (2) er spesielt viktig!

DETTE ER UVANT, OG DET TAR TID Å BLI FORTROLIG MED REGNETEKNIKKEN. (Øvelse gjør som alltid mester!)

#3a)

Skal finne $(f \circ \underline{c})'(t)$ ved direkte innsetting og ii) ved kjerneregelen: $f(x, y) = xy$, $\underline{c}(t) = (e^t, \cos t)$

i) $h(t) = (f \circ \underline{c})(t) = e^t \cos t$ s.a. $h'(t) = \underline{e^t(\cos t - \sin t)}$

ii) $\frac{dh}{dt} = \frac{\partial f}{\partial x} \frac{dx}{dt} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{dy}{dt} = y e^t + x(-\sin t) = \underline{e^t(\cos t - \sin t)}$

#6) Dette er den romlige varianten av - det ufullstendige - eksempel 4.

$$x = \rho \sin \phi \cos \theta, \quad y = \rho \sin \phi \sin \theta, \quad z = \rho \cos \phi$$

Altså, siden f er deriverbar,

$$\frac{\partial f}{\partial \rho} = \frac{\partial f}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial \rho} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial \rho} + \frac{\partial f}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial \rho}$$

$$= \sin \phi \cos \theta \frac{\partial f}{\partial x} + \sin \phi \sin \theta \frac{\partial f}{\partial y} + \cos \phi \frac{\partial f}{\partial z}$$

Tilsvarende for $\frac{\partial f}{\partial \phi}$ og $\frac{\partial f}{\partial \theta}$. "in terms of" betyr her: ved hjelp av/uttrykt ved

#7) Se ex 3 s. 130.

$$f(u, v) = (\tan(u-1) - e^v, u^2 - v^2)$$

$$g(x, y) = (e^{x-y}, x-y)$$

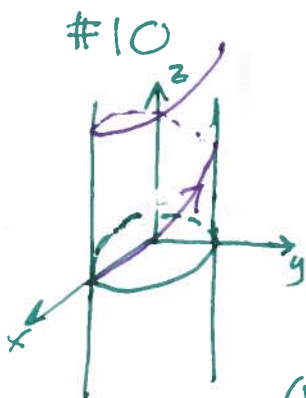
$$(f \circ g)(x, y) = f(e^{x-y}, x-y) = (\tan(e^{x-y}-1) - e^{x-y}, e^{2(x-y)} - (x-y)^2)$$

$$\underline{D}(f \circ g)(1,1) = ? \quad \underline{g}(1,1) = (e^0, 0) = (1, 0)$$

$$\underline{D} f(u, v) = \begin{bmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial u} & \frac{\partial f_1}{\partial v} \\ \frac{\partial f_2}{\partial u} & \frac{\partial f_2}{\partial v} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{\cos^2(u-1)} & -e^v \\ 2u & -2v \end{bmatrix}$$

$$\underline{D} g(x, y) = \begin{bmatrix} e^{x-y} & -e^{x-y} \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} \underline{D}(f \circ g)(1,1) &= \underline{D} f(1,0) \underline{D} g(1,1) = \\ &= \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} = \underline{\underline{\begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 2 & -2 \end{bmatrix}}} \end{aligned}$$



(a) $T(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2$

$$\sigma(t) = (\cos t, \sin t, t)$$

$$T(t) = \cos^2 t + \sin^2 t + t^2 = 1 + t^2$$

$$T'(t) = \underline{\underline{2t}} \quad \text{Alt. } \frac{dT}{dt} = \underline{\nabla} T \begin{bmatrix} dx/dt \\ dy/dt \\ dz/dt \end{bmatrix}$$

(b) $t_0 = \frac{\pi}{2}$ (Å spørre etter lineariseringen

$T(t_0) + (t - t_0) T'(t_0)$ virker litt "tullete" i denne oppgaven)

$$T\left(\frac{\pi}{2} + 0.01\right) \approx T\left(\frac{\pi}{2}\right) + 0.01 T'\left(\frac{\pi}{2}\right) = 1 + \left(\frac{\pi}{2}\right)^2 + 0.01 \pi = \underline{\underline{3.4989}}$$

$$\left(T\left(\frac{\pi}{2} + 0.01\right) = 1 + \left(\frac{\pi}{2} + 0.01\right)^2 = 1 + \left(\frac{\pi}{2}\right)^2 + 0.01 \pi + 0.0001 \right)$$

#21 hører egentlig ikke hjemme her (?), men var kanskje for vanskelig i forrige seksjon. Arbeidskrevene er den i hvert fall, men logaritmisk derivasjon hjelper!

$$P(V-b) e^{a/RVT} = RT \text{ der } a, b, R \text{ konstanter, } V=V(T, P)$$

$$\ln P + \ln(V-b) + \frac{a}{RVT} \stackrel{(*)}{=} \ln R + \ln T \quad \text{P. der p\aa} \text{ legges sider mhp } T$$

(P betraktes som konst)

$$\frac{1}{V-b} \frac{\partial V}{\partial T} - \frac{a}{R} \frac{(\frac{\partial V}{\partial T} T + V)}{(VT)^2} = \frac{1}{T}$$

$$\frac{\partial V}{\partial T} \left(\frac{1}{V-b} - \frac{a}{RV^2 T} \right) = \frac{a}{RV^2 T} + \frac{1}{T}$$

$$\frac{\partial V}{\partial T} \left[\frac{1}{RT} \left(\frac{RT}{V-b} - \frac{a}{V^2} \right) \right] = \frac{1}{RT} \left(\frac{a}{VT} + R \right)$$

Formelen følger!

2.6 Gradienten står sentralt i pensum. Inngår i formel for retningsderivert. Gir normal til nivåkurver og nivåflater.

#3 $\frac{d}{dx}(x^y) = y x^{y-1}$ da $x^y = e^{y \ln x}$ ($x, y > 0$ her)

#4 $f(x, y) = y \cos(\pi x) - x \cos(\pi y) + 10$

$$\nabla f = (-\pi y \sin(\pi x) - \cos(\pi y), \cos(\pi x) + x \pi \sin(\pi y))$$

$(\nabla f)(2, 1) = (1, -1)$; $(1, -1) \perp (1, 1)$ da $1 \cdot 1 + (-1) \cdot 1 = 0$

Ber gå i retning $(1, -1)$ (eller mult. av denne)

#8(c) $(*) x y z = 1$ i $(1, 1, 1)$ Nivåflate til $f(x, y, z) = x y z$

$$\nabla f = (yz, xz, xy), \text{ og i } (1, 1, 1): \underline{(1, 1, 1)} \text{ flatenormal}$$

Tangentplan til $(*)$ i $(1, 1, 1)$ blir altså

$$1 \cdot (x-1) + 1 \cdot (y-1) + 1 \cdot (z-1) = 0$$

$$\underline{\underline{x + y + z = 3}}$$

#13 $\cos(xy) - e^z = -2$

er en nivaflåte til $f(x, y, z) = \cos(xy) - e^z$ i $(1, \pi, 0)$.

$\nabla f = (-y \sin(xy), -x \sin(xy), -e^z)$. Flåtenormal i

$(1, \pi, 0)$ er $\nabla f(1, \pi, 0) = \underline{(0, 0, -1)} = -\underline{k}$,

som er en enhetsnormal vektor (det samme er \underline{k}).

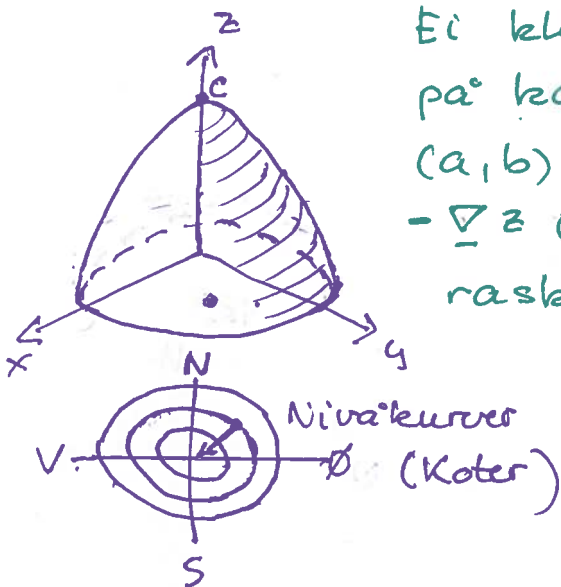
21 (Se ex 1, s 135)

$r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$ da $r = \|(x, y, z)\|$

$$\nabla\left(\frac{1}{r}\right) = -r^{-2} \left(\frac{\partial}{\partial x}(x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{1}{2}}, \frac{\partial}{\partial y}(x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{1}{2}}, \frac{\partial}{\partial z}(x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{1}{2}} \right)$$

$$= -\frac{(x, y, z)}{r^3} = \underline{\underline{-\frac{1}{r^3} \underline{r}}}$$

26 Høyden over havet, z , er gitt ved $z = c - ax^2 - by^2$ ($a, b, c > 0$) Har $\nabla z = (-2ax, -2by)$, og denne peker i retningen høyden stiger mest i (x, y) .
I $(1, 1)$ stiger altså høyden mest i retning $-(a, b)$.



Ei klinkekule som slippes i $(1, 1)$ -pår kartet! - vil trille i retning (a, b) . I denne retningen, $-\nabla z(1, 1) = 2(a, b)$, avtar høyden raskest.

Ekstra (Kfr. # 2.6.4)

Kan gå i retning $\pm(b, -a)$ for å holde seg på samme høyde.