

IF uke 17

Repetisjon



Instructions

Go to

www.menti.com

Enter the code

8695 8776



Or use QR code



1. Komplekse tall

$$\rightarrow i = \sqrt{-1}$$

$$\rightarrow z = a + bi = \operatorname{Re}(z) + \operatorname{Im}(z)i$$

$$\rightarrow \bar{z} = a - bi$$

$$\rightarrow z = re^{i(\theta+2\pi k)} = r(\cos(\theta) + i\sin(\theta))$$

$$\rightarrow z^n + a_{n-1}z^{n-1} + \dots + a_1z + a_0 = \prod_{i=1}^n (z - z_i)$$

Hva er $z\bar{z}$?

$$a^2 + b^2$$

$$a^2 - 2abi + b^2$$

$$a^2 + b^2i$$

$$a^2 - b^2$$

Hvor mange løsninger har likningen

$$10z^5 + z = -1$$

Ingen

1

5



2. Lineære likningssystemer og gausseliminasjon

$$\begin{aligned} a_{1n}x_n + \dots + a_{11}x_1 &= b_0 \\ \rightarrow \dots &= \dots \end{aligned}$$

$$a_{mn}x_n + \dots + a_{m1}x_1 = b_m$$

$$\rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} a_{1n} & \dots & a_{11} & b_0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{mn} & \dots & a_{m1} & b_m \end{array} \right]$$

- Radoperasjoner: 1. Multipliser rad 2. Legge til multiplum av rad 3. Bytte rekkefølge
- Trappeform, pivotelementer og redusert trappeform
- Enhver matrise A er radekvivalent med en redusert trappeformmatrise B

Er $\begin{bmatrix} 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$ på

Trappeform

Redusert
trappeform

Ingen av
disse



Hvis A er en $m \times n$ -matrise og $n > m$, og likningssystemet $Ax = b$ er løsbart, så har vi

Én løsning

Uendelig
mange
løsninger

Ingen
løsninger



3. Vektorligninger

- $a_1 x_1 + \dots + a_n x_n$ kalles en lineærkombinasjon av vektorene x_i med vektor a_i
- Det lineære spennet av x_1, \dots, x_n ($Sp\{x_1, \dots, x_n\}$) er delmengden av vektorrommet bestående av alle lineærkombinasjoner av x_1, \dots, x_n

Beskriv geometrisk det lineære spænnet av $\left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \right\}$

En linje

Hele \mathbb{R}^3

xz-planet



4. Matriser

- Matriseoperasjoner $A(v + w) = Av + Aw$, $A(cv) = c(Av)$
- Matrisemultiplikasjon $A(BC) = (AB)C$, $(cA)B = c(AB) = A(cB)$, $A(B + C) = AB + AC$
- Den transponerte bytter om rollen på rader og kolonner
- $(AB)^T = B^T A^T$
- $I_n = \begin{bmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ & & \dots & \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{bmatrix}$, $A^0 = I_n$
- Hvis $AB = I_n = BA$, så er B invers av A
- Hvis A er inverterbar har $Ax = b$ en entydig løsning
- Vi kan finne den inverse av A ved å løse $[A|I_n] \sim [I_n|A^{-1}]$

Hvis A er en $(m \times n)$ -matrise og B en $(m \times k)$ -matrise, så er $(B^T A)^T$

 $m \times n$ $m \times k$ $n \times k$ $k \times n$ Ingen af
delene

5. Lineær uavhengighet

- v_1, \dots, v_n er lineært uavhengige hvis eneste løsning av $a_1 v_1 + \dots + a_n v_n = 0$ er at $a_1 = \dots = a_n = 0$
- Hvis v_1, \dots, v_n er lineært avhengige, eksisterer det minst én v_k som kan uttrykkes som en lineærkombinasjon av de andre.
- $v_1, \dots, v_n \in \mathbb{R}^n$ er lineært uavhengige hvis og bare hvis $Sp\{v_1, \dots, v_n\} = \mathbb{R}^n$

$\left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \right\}$ er

Lineært
uafhængige

Lineært
afhængige

Vet ikke



$\{v_1, \dots, v_m\}, v_i \in \mathbb{R}^n, m > n$ er

Lineært
uafhængige

Lineært
afhængige

Vet ikke



6. Determinanter

$$\rightarrow \det \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} = ad - bc$$

$$\rightarrow 1. \det[a_1] = a_1, 2. \det A = \sum_{i=1}^n a_{ij} C_{ij}, C_{ij} = (-1)^{i+j} \det A_{ij}$$

→ a) $\det B = k \cdot \det A$ hvis vi ganger en rad i A med k b) $\det B = \det A$ hvis vi legger et multiplum rad i A til en annen c) $\det B = -\det A$ hvis vi bytter rader

→ Hvis A er triangulær er determinanten lik produktet av diagonalen, $\det A = \text{Tr} A$

$$\rightarrow \det AB = \det A \cdot \det B$$

$$\rightarrow \det A^T = \det A$$

→ A er inverterbar hvis og bare hvis $\det A \neq 0$

Hva er volumet av parallelepipedet utspent av
 $a, b, c \in \mathbb{R}^3$? $A = [a, b, c]$

det A

$a \times b \cdot c$

$|\det A|$

$|a||b||c|\cos(e)$



Hva er determinanten av $\begin{bmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 2 & 4 & 8 \\ 3 & 5 & 7 \end{bmatrix}$?

-4

3

0



7. Vektorrom

→ Vektorrom V = mengde vektorer $\{v_1, \dots, v_n\}$ lukket under addisjon ($v_1 + v_2 \in V$) og skalarmultiplikasjon ($av \in V, a \in \mathbb{R}$) + aksiomer

→

1. $(u + v) + w = u + (v + w)$
2. $u + v = v + u$
3. $v + 0 = v$
4. $u + (-u) = 0$
5. $(ab)u = a(bu)$
6. $1u = u$
7. $a(u + v) = au + av$
8. $(a + b)u = au + bu$

→ $\mathcal{P}_n = \{p(x) = a_n x^n + \dots + a_0 x^0, a \in \mathbb{R}\}$

→ $C^n(D) = \{n \text{ ganger kontinuerlig deriverbare reelle funksjoner paa } D \subset \mathbb{R}, f : D \rightarrow \mathbb{R}\}$

→ Uendelige rekker (a_1, a_2, \dots)

→ Matriser $M_{m \times n}(\mathbb{R})$

7. Vektorrom

→ $\mathcal{B} = (b_1, \dots, b_n)$ er en basis for V hvis $\text{Sp}\{b_1, \dots, b_n\} = V$ og $\{b_1, \dots, b_n\}$ er lineært uavhengige.

→ Enhver $v \in V$ kan uttrykkes som $\sum_i^n c_i b_i = [c_i]_{\mathcal{B}}$

→ $\dim V = |\mathcal{B}|$

→ Underrom $U =$ delmengde av V som også er vektorrom. Sjekk a) $0 \in U$, b) $u + v \in U$, c) $cu \in U$

→ Hvis $U \subseteq V$ så er $\dim U \leq \dim V$

7. Vektorrom

→ $\text{Col } A = \{Ax \in \mathbb{R}^m : v \in \mathbb{R}^n\} \subseteq \mathbb{R}^m$ for $m \times n$ -matrise A

→ $\text{Null } A = \{x \in \mathbb{R}^n : Ax = 0\} \subseteq \mathbb{R}^n$

→ $\text{Row } A = \text{Col } A^T \subseteq \mathbb{R}^n$

→ $A = [1, 2]^T = [a, b, c] = \begin{bmatrix} a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & c'_1 \\ 0 & 1 & c'_2 \end{bmatrix} = [a', b', c']$

→ Ser at $Ax = 0$ hvis vi setter $x_1 = -c'_1 x_3$ og $x_2 = -c'_2 x_3 \Rightarrow \text{Null } A = \text{Sp}\left\{ \begin{bmatrix} -c'_1 \\ -c'_2 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}$

→ Videre gir $c' = c'_1 a' + c'_2 b'$ at $c = c'_1 a + c'_2 b \Rightarrow \text{Col } A = \{a, b\}$

→ Radoperasjonene viser at radene er lineært uavhengige $\Rightarrow \text{Row } A = \{1, 2\}$

→ Basis for: 1) Col A = pivotkolonner, 2. Row A = pivotrader, 3. Null A = frie variabler

→ $\dim \text{Col } A = \dim \text{Row } A = \text{rank } A$

→ $\dim \text{Null } A + \text{rank } A = n$

Er $M = \left\{ \begin{bmatrix} a & b \\ b & c \end{bmatrix}, \det(A) > 0, a, b, c \in \mathbb{R} \right\}$ et
underrom av $M_{2 \times 2}(\mathbb{R})$?

Ja

Nei

Kun for $a, b, c > 0$

Vet ikke



Hvilken av følgende mengder er en basis for \mathcal{P}_3 ?

x^3

$x^2, x, 1$

$x^3, x^2,$
 $x, 1$

Ingen av
delene



Hvis $A = \begin{bmatrix} 0 & b_1 & 0 & 0 & e_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 & d_2 & e_2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & e_3 \\ 0 & b_4 & 0 & 0 & e_4 \end{bmatrix}$ og $a_i, b_i, c_i, d_i, e_i \neq 0$, så er

rank $A = 3$
og dim
null $A = 1$

dim row $A = 2$ og dim
null $A = 3$

dim col $A = 2$ og dim
null $A = 2$

Ingen av
delene

8. Lineærtransformasjoner

- $T : U \rightarrow V$ er en lineærtransformasjon hvis $T(cu + dv) = cT(u) + dT(v)$
- $\text{Ker } T = \{v \in V : T(v) = 0\}$, $\text{Im } T = \{T(v)\}$
- T er injektiv hvis $\text{Ker } T = 0$ og surjektiv hvis $\text{Im}(T) = W$
- $T : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ kan beskrives ved $T(x) = Ax$ der $A = [T(e_1) \ T(e_2) \ \dots \ T(e_n)]$ kalles standardmatrisen til T
- \mathcal{B}, \mathcal{C} er basiser for V, W , så er $[T(v)]_{\mathcal{C}} = A[v]_{\mathcal{B}}$ med $A = [[T(b_1)]_{\mathcal{C}}, \dots, [T(b_n)]_{\mathcal{C}}]$
- $\text{Ker } T = \text{Null } A$ og $\text{Im}(T) = \text{Col } A$
- T er surjektiv hvis $\text{Col } A = \mathbb{R}^m$ og er injektiv hvis $\dim \text{Col } A = n$
- Hvis $S(T(v)) = v$ og $T(S(w)) = w$ for alle $v \in V, w \in W$, så er S og T inverse og V og W isomorfe
- T har en invers hvis injektiv og surjektiv $\Rightarrow A$ er inverterbar

Hva er $\begin{bmatrix} -4 \\ 6 \end{bmatrix}_{\mathcal{E}}$ i basisen $\mathcal{B} = \left(\begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right)$?

$[-10, 16]$

$[-10, 8]$

$[-5, 12]$

Ingen av
delene



En lineærtransformasjon $T : V \rightarrow W$ for $\dim V = n$ og $\dim W = m$ gitt ved $T(v) = Av$ har en invers hvis

T er en
isomorfi

Rank $A =$
 $n = m$

$A \sim I$

Alle



9. Projeksjon

→ Indreprodukt $\langle \cdot, \cdot \rangle : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$ oppfyller: 1. symmetri, 2. linearitet, 3. positivitet

→

$$1. \langle u, v \rangle = \langle v, u \rangle$$

$$2. \langle u, av + bw \rangle = a\langle u, v \rangle + b\langle u, w \rangle$$

$$3. \langle u, u \rangle \geq 0, = 0 \Rightarrow v = 0$$

→ Prikkproduktet er "standard" indreprodukt i \mathbb{R}^n

$$\rightarrow \|v\| = \sqrt{\langle v, v \rangle} \text{ og } \cos(\theta) = \frac{\langle v, w \rangle}{\|v\| \|w\|}$$

→ v, w er ortogonale hvis $\cos(\theta) = 0$, og parallelle hvis $\cos(\theta) = \pm 1$

$$\rightarrow \text{Projeksjonen av } w \text{ på linjen utspent av } v: P_v(w) = \frac{\langle v, w \rangle}{\langle v, v \rangle} v$$

→ La (b_1, \dots, b_n) være en ortogonal basis for U , da er projeksjonen av w på U gitt ved

$$P_U(w) = P_{b_1}(w) + \dots + P_{b_n}(w)$$

→ $P_U(w)$ er det nærmeste punktet til w på U og avstanden fra w til U er $\|w - P_U(w)\|$

9. Projeksjon

- Det ortogonale komplementet til $U \subseteq V$ er $U^\perp = \{v \in V : \langle u, v \rangle = 0 \quad \forall u \in U\}$
- $\dim U + \dim U^\perp = \dim V$
- $P_U : V \rightarrow V$ er en lineærtransformasjon med $\text{Im } P = U$ og $\text{Ker } P_U = U^\perp$
- $P_U(v) = Av$, med A definert av hvordan projeksjonen fungerer på basisen
- For en reell $m \times n$ -matrise A , så er $(\text{Col } A)^\perp = \text{Null } A^T$ og $(\text{Null } A)^\perp = \text{Col } A^T$
- Gram-Schmidt-metoden gir en ortogonal basis $\{u_1, \dots, u_n\}$ ut ifra basis $\{v_1, \dots, v_n\}$:

$$1. u_1 = v_1 \quad 2. u_k = v_k - \sum_{i_1}^{k-1} P_{u_{i_1}}(v_k)$$

$$\rightarrow \langle f, g \rangle = \frac{1}{b-a} \int_a^b f(x)g(x)dx \text{ for } f, g \in \mathcal{C}([a, b])$$

Er $\begin{bmatrix} -3 \\ 1 \end{bmatrix}$ og $\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$ ortogonale mhp $\langle u, v \rangle = u^T \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix} v$?

Ja

Nei

Vet ikke



Representerer $P_U(v) = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} v$ en projeksjon?

Ja

Nei

Vet ikke



Finn en ortogonal basis ut ifra basisen $\{1, \cos(x)\}$ mhp

$$\langle f, g \rangle = \int_0^{\pi/2} f(x)g(x)dx$$

$\{x, \sin(x)\}$

$\{1, \sin(x) - \frac{\pi}{2}\}$

$\{1, \cos(x) - \frac{2}{\pi}\}$



10. Egenverdier og -vektorer

- λ er en egenverdi til $T : V \rightarrow V$ hvis det eksisterer en egenvektor $v \neq 0$ slik at $T(v) = \lambda v$
- $\lambda = 0$ er en egenvektor hviss A ikke er inverterbar
- $\{v \in V | T(v) = \lambda v\}$ angir egenrommet til egenverdien λ
- Finner egenverdier ved å sette $\det(A - \lambda I_n) = 0$ og egenvektor ved å løse $(A - \lambda I_n)v = 0$
- $n \times n$ kompleks matrise har alltid n egenverdier (inkl mult.).
- $n \times n$ reell matrise, hvis n odde $\Rightarrow \geq 1$ reelle egenverdier (λ og $\bar{\lambda} \in \mathbb{C}$)

Hva er egenverdiene til $\begin{bmatrix} 3 & 0 \\ 0 & -i \end{bmatrix}$?

-3 og i

-3, -i og i

3, i og -i

3 og -i



Egenrommet til $\lambda = 3$ for $\begin{bmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & -i & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$ har
dimensjon?

0 1 2 3



11. Diagonalisering

- $A = n \times n$ matrise er diagonaliserbar hvis $A = PDP^{-1}$ med D diagonal og P inverterbar
- $A^k = PD^kP^{-1}$
- A er diagonaliserbar hviss A har n lin. uavhengige egenvektorer v_i . $D = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$, $P = [v_1, \dots, v_n]$
- Hvis $T : V \rightarrow V$ er diagonaliserbar, utgjør egenvektorene en basis \mathcal{B} for V og vi kan skrive $[T(x)]_{\mathcal{B}} = D[x]_{\mathcal{B}}$
- 2×2 reell matrise A med $\lambda = a - bi$ og egenvektor $v \in \mathbb{C}^2$. Da er $A = PCP^{-1}$, $P = [\text{Re}(v), \text{Im}(v)]$, $C = \begin{bmatrix} a & -b \\ b & a \end{bmatrix}$
- En symmetrisk matrise ($A = A^T$) har n reelle egenverder og er diagonaliserbar
- Egenvektorene til en symmetrisk reell matrise har ortogonale egenvektorer (for $\lambda_i \neq \lambda_j$)
- En reell $n \times n$ -matrise A er ortogonalt diagonaliserbar med $\lambda_i \in \mathbb{R}$ hviss A er symmetrisk
- $\Rightarrow A = QDQ^T$ der D er diagonal og Q ortogonal (kolonnene ortonormale)

Er $A = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$ diagonaliserbar?

Ja

Nei

Vet ikke



Hva er A^3 for $A = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$?

 $[2, 1; 1, 2]$

$\frac{1}{2} * [3^3 + 1, 3^3 - 1; 3^3 - 1, 3^3 + 1]$

$[2^3, 1^3; 1^3, 2^3]$

$[3^3, 1^3; 1^3, 3^3]$



12. Interpolasjon, regresjon og markovkjeder

- Minste kvadraters løsning \hat{x} for $Ax = b$ er $\min_x \{\|Ax - b\|\}$, dvs $A\hat{x} \in \text{Col } A$ nærmest b
- $\Rightarrow A\hat{x} - b$ er i $(\text{Col } A)^\perp = \text{Null } A^T \Rightarrow A^T(A\hat{x} - b) = 0$ og vi løser $A^T A\hat{x} = A^T b$
- Interpolasjon finner et polynom $p(x) = a_n x^n + \dots + a_0 x^0$ som går gjennom datapunktene $\{(x_1, y_1), \dots, (x_m, y_m) \in \mathbb{R}^2\}$
- $$\begin{bmatrix} x_1^n & \dots & 1 \\ \dots & \dots & \dots \\ x_m^n & \dots & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_n \\ \vdots \\ a_0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_1 \\ \dots \\ y_m \end{bmatrix}$$
- Gir $Ax = b$ og hvis $n < m \Rightarrow$ minste kvadraters løsning gir "beste" polynom

12. Interpolasjon, regresjon og markovkjeder

- Markovkjeder beskriver en stokastisk sannsynlighetsmodell der systemets tilstand ved tid $t + 1$ er kun avhengig av tilstanden ved tid t
- x_0 sannsynlighetsvektor ($x_{0j} > 0, \sum_{j=1}^n x_{0j} = 1$), M stokastisk matrise (kol = sannsynlighetsvektorer), Markovkjede $= \{x_0, Mx_0, M^2x_0, \dots\}$
- En stokastisk matrise har alltid $\lambda = 1$ som egenverdi, og tilhørende egenvektor q (med $\sum_i q_i = 1$) kalt likevektsvektor
- Hvis M regulær stokastisk matrise (det finnes en k slik at $(M^k)_{ij} > 0$), da vil Markovkjeden konvergere til q uavhengig av x_0

Finne første ordens-polynommet som passer best til $(0, 1)$, $(1, 2)$, $(2, 4)$?

$$y = x + 1/2$$

$$y = 3/2x + 5/6$$

$$y = 3/2x + 1/6$$



Hvert år flytter 5 prosent av Oslos befolkning til Trondheim og 15 prosent flytter motsatt vei, mens resten blir. Hvordan blir fordelingen på sikt?

$\frac{3}{4}$ av
totalen
bor i Oslo

$\frac{4}{5}$ av
totalen
bor i Oslo

$\frac{1}{3}$ av
totalen
bor i Trd

$\frac{2}{7}$ av
totalen
bor i Trd



13. Systemer av differensialligninger

- Løsningene til $y' = Ay$ utgjør et vektorrom
- Hvis $A = PDP^{-1}$ kan vi skrive om til $x' = Dx$ hvilket gir $x_i(t) = c_i e^{\lambda_i t}$ og $y(t) = c_1 v_1 x_1(t) + \dots + c_n v_n x_n(t)$
- Initialbetingelsen $y(t_0) = y_0 \in \mathbb{R}^n$ gir én unik løsning
- Fasediagram er en skisse av alle løsninger og orientering = vektorfeltet til A + kurver langs pilene
- For en 2×2 -matrise har vi tre scenarier 1. to unike, reelle røtter, 2. to komplekse røtter, og 3. Én reell rot
- 1. $y(t) = c_1 v_1 e^{\lambda_1 t} + c_2 v_2 e^{\lambda_2 t}$
- 2. $y(t) = c_1 e^{at} (Re(v) \cos(bt) - Im(v) \sin(bt)) + c_2 e^{at} (Re(v) \sin(bt) + Im(v) \cos(bt))$ for $\lambda_{1,2} = a \pm bi$
- 3. $y(t) = c_1 e^{\lambda t} v + c_2 e^{\lambda t} (tv + w)$ der $(A - \lambda I)w = v$
- Homogen likning: $y' = Ay$, Inhomogen likning: $y'(t) = Ay(t) + f(t)$
- Generell løsning av inhomogen ligning: $y(t) = y_h(t) + y_p(t)$, dvs summen av homogen løsning og partikulærløsning

Finn generell løsning for

$$y' = Ay, A = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}?$$

$$\begin{array}{l} [1;2]\exp(t) \\ +[2;1]\exp(2t) \end{array} \quad \begin{array}{l} [1;-1]\exp(3t) \\ +[1;-1]\exp(t) \end{array} \quad \begin{array}{l} [1;-1]\exp(t) \\ +[1;-1]\exp(3t) \end{array}$$



14. Andre ordens differensialligninger

- $y'' + a_1 y' + a_0 y = 0$ gir 1. ordens system $x' = Ax$, $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -a_0 & -a_1 \end{bmatrix}$
- Karakteristisk likning: $\det(A - \lambda I) = \lambda^2 + a_1 \lambda + a_0 = 0$
- Gir løsning av x som tidligere funnet med egenvektorer $\begin{bmatrix} 1 \\ \lambda_i \end{bmatrix}$ og tre scenarior
- 1. $y(t) = c_1 e^{\lambda_1 t} + c_2 e^{\lambda_2 t}$
- 2. $y(t) = c_1 e^{at} \cos(bt) + c_2 e^{at} \sin(bt)$ for $\lambda_{1,2} = a \pm bi$
- 3. $y(t) = c_1 e^{\lambda t} t + c_2 e^{\lambda t}$
- Løsninger av $y'' + a_1 y' + a_0 y = f$ er på formen $y(t) = y_h(t) + y_p(t)$
- $y_p(t) = y_2(t) \int \frac{y_1(t) f(t)}{W} dt - y_1(t) \int \frac{y_2(t) f(t)}{W} dt$ med $W = y_1(t) y_2'(t) - y_2(t) y_1'(t)$ og y_1, y_2 lin. uavh. homogene løsninger
- Gjetter gjerne partikulærløsning $\tilde{y}_p \sim f(t)$. Hvis $\tilde{y}_p \sim y_h(t) \Rightarrow$ nytt gjett $t \cdot \tilde{y}_p$
- Initialbetingelser $y(t_0) = a$ og $y'(t_0) = b$ gir unik løsning

Finn unik løsning for

$$y'' + 2y' + y = 0, y(0) = 3, y'(0) = 2?$$

$$3\exp(t) - \exp(t)$$

$$3\exp(t) - \exp(t)$$

$$\exp(t) - \exp(3t)$$



Finn generell løsning for

$$y'' + 2y' + 2y = \cos(t)?$$

$$y(t) = A\exp(-t)\cos(t) + B\exp(-t)\sin(t) + \frac{2}{5}\sin(t) + \frac{1}{5}\cos(t)$$

$$y(t) = A\exp(-t)\cos(t) + B\exp(-t)\sin(t) + \frac{2}{5}t\sin(t) + \frac{1}{5}t\cos(t)$$

$$y(t) = A\exp(-t) + B\exp(-t) + \frac{2}{5}t\sin(t) + \frac{1}{5}t\cos(t)$$

Interaktiv forelesning uke 17

1 La

$$\mathcal{B} = \left(\mathbf{b}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ -3 \end{bmatrix}, \mathbf{b}_2 = \begin{bmatrix} -2 \\ 4 \end{bmatrix} \right)$$

og

$$\mathcal{C} = \left(\mathbf{c}_1 = \begin{bmatrix} -7 \\ 9 \end{bmatrix}, \mathbf{c}_2 = \begin{bmatrix} -5 \\ 7 \end{bmatrix} \right)$$

være to ordnede basiser for \mathbb{R}^2 . Bestem basisbyttematrisen fra

a) \mathcal{C} til \mathcal{B} b) \mathcal{B} til \mathcal{C}

2 La $T: V \rightarrow W$ være en lineærtransformasjon mellom to vektorrom V og W og la $\{\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_k\}$ være en mengde av vektorer i V . Anta at T også er injektiv og vis følgende:

Dersom $\{\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_k\}$ lineært uavhengig i V

så er $\{T(\mathbf{v}_1), \dots, T(\mathbf{v}_k)\}$ lineært uavhengig i W .

3 Bestem dimensjonen til $(\text{Col}A)^\perp$ når

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 3 & 2 \\ 3 & -2 & -1 & -4 \\ 4 & 1 & 6 & 2 \end{bmatrix}$$

4 La $U = \text{Sp} \left\{ \begin{bmatrix} 4 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}$ være et underrom i \mathbb{R}^3 .

a) Lag en ortogonal basis for U med Gram-Schmidts algoritme.

b) Finn projeksjonen av $\mathbf{b} = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 11 \end{bmatrix}$ ned på U .

c) Finn minste kvadrats-løsningen av det inkonsistente ligningssystemet

$$A\mathbf{x} = \mathbf{b}, \quad \text{hvor} \quad A = \begin{bmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

d) Hva er projeksjonen av \mathbf{b} ned på $\text{Null}(A^T)$?

5 Skriv alle løsningene av ligningen

$$z^3 = \frac{i-3}{\sqrt{2}(2+i)}$$

på formen $z = x + iy$ og tegn de i det komplekse planet.

6 a) Finn generell løsning til følgende differensialligning:

$$y'' - 4y' + 5y = 2\cos t.$$

b) Løs initialverdi problemet

$$y'' - 4y' + 5y = 0, y(0) = 1, y'(0) = 0.$$

7 Løs initialverdi problemet

$$y' = \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 \\ -1 & 3 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix} y, y(0) = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{bmatrix}$$